

表4 学習・教育到達目標を達成するために必要な授業科目の流れ

電子制御工学科+専攻科先端融合開発専攻(平成29年度以降専攻科入学)

学習・教育到達目標		授 業 科 目 名									
		本科4年		本科5年		専攻科1年		専攻科2年			
		前期	後期	前期	後期	前期	後期	前期	後期		
(A)	(A-1)	法学(◎) 英語A(◎) ドイツ語(◎)	総合国語(◎) 法学(◎) 英語A(◎) ドイツ語(◎)	英語A(◎) ドイツ語(◎)	英語A(◎) ドイツ語(◎)	英語特講1(◎)	英語特講2(◎)	社会倫理学特論(◎)	文学(◎)		
	(A-2)			技術者倫理(◎) 信頼性工学(◎)		特別実習(◎) 特別研究1(◎)	特別研究1(◎)	社会倫理学特論(◎)			
(B)	(B-1)	電子制御工学実験II(◎)	電子制御工学実験II(◎)	電子制御工学実験III(◎)	電子制御工学実験III(◎)	特別実験(前期)(◎) 特別実習(◎)	特別研究1(◎)	創造工学実習(◎)	特別研究2(◎)		
	(B-2)			卒業研究(◎)	卒業研究(◎)	特別実験(前期)(◎) 特別実習(◎)	特別研究1(◎)	創造工学実習(◎)	特別研究2(◎)		
(C)	(C-1)	電子制御工学実験II(◎)	総合国語(◎) 電子制御工学実験II(◎) 工学基礎研究(◎)	電子制御工学実験III(◎)	卒業研究(◎)	特別実習(◎) 特別研究1(◎)	特別研究1(◎)	創造工学実習(◎)	特別研究2(◎)		
	(C-2)	英語A(◎) ドイツ語(◎)	英語A(◎) ドイツ語(◎)	英語A(◎) ドイツ語(◎)	英語A(◎) ドイツ語(◎)	英語特講1(◎)	英語特講2(◎)	英語演習1(◎)	英語演習2(◎)		
(D)	(D-1)	応用数学B(◎) 応用数学D(◎) 応用物理I(◎) 情報処理III(◎)	応用数学B(◎) 応用数学C(◎) 応用物理I(◎) 情報処理III(◎)	応用物理II(◎)		応用数学特論(◎) 生命科学(◎) 量子力学(◎)	数学アラカルト(◎) 応用物理学(◎)	物質化学(◎) 統計力学(◎)	連続体力学(◎)		
	(D-2)	機械運動学II(◎)	機械運動学III(◎) 材料の力学II(◎)	システム制御I(◎) 情報伝送工学(◎) 信頼性工学(◎)	システム制御II(◎) 電子機器設計(◎) 材料学(◎)	計算力学(◎) 環境生態工学(◎) デジタルシステム基礎(◎)	環境材料学(◎) デジタルシステム応用(◎) 建設計画学(◎) 拡散現象論(◎)	弾塑性力学(◎)	ヒューマンインターフェースデザイン(◎) 電気機器特論(◎) 維持管理工学(◎) 建設振動学特論(◎)		
	(D-3)	電子制御総合実験(◎) 計測工学(◎) 制御工学(◎)	工学基礎研究(◎) 計測工学(◎) 制御工学(◎)	電動カデバイスI(◎) 環境エネルギー工学(◎)	電動カデバイスII(◎)	電子工学I(◎)	電子工学II(◎)	特別実験(前期)(◎)	特別実験(後期)(◎)	創造工学実習(◎)	材料分析工学(◎) デジタル制御工学(◎) ヒューマンインターフェースデザイン(◎)
	(D-4)	電気磁気学II(◎) 電気回路II(◎) 電子制御回路(◎)	電気磁気学II(◎) 電気回路III(◎)	電子工学I(◎)	電子工学II(◎)	電子デバイスI(◎) ロボット工学I(◎)	電子デバイスII(◎) ロボット工学II(◎) ロボット応用(◎) 画像工学(◎)	回路網学(◎)	空気力学特論(◎) メカトロニクス特論(◎)		
	(D-5)					特別実験(前期)(◎)	特別実験(後期)(◎)	創造工学実習(◎)	医療福祉工学特論(◎) 航空宇宙工学特論(◎) 循環型社会特論(◎)		
(E)		情報処理III(◎) 電子制御工学実験II(◎) 電子制御総合実験(◎)	情報処理III(◎) 電子制御工学実験II(◎)	電子計算機I(◎)	電子計算機II(◎)	情報機器工学(◎) 特別実験(前期)(◎)	特別実験(後期)(◎)		情報工学(◎) 画像情報処理(◎)		

表4に記載していない科目(専攻科先端融合開発専攻): 実験アラカルト, 科学技術リテラシー教育実習, 国際連携実習1・2, 環境計画学, リノベーションデザイン論, 都市形成論, 環境調整工学, 水管理工学, 地盤工学特論, 構造解析学特論